

## ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНАЯ ТРАНСМИССИЯ С РАЗЛИЧНЫМИ ДИАМЕТРАМИ МЕХАНИЗМ

**Турсунбоев Лочинбек Эркинжон ўғли**

*Преподаватель-стажер кафедры «ТВМ» Андижанского  
машиностроительного института*

**Абдулакимов Миржалол Шукуржон ўғли**

*Магистр Андижанского машиностроительного института*

*Телефон +99890 254 85 15*

*E-mail: [tursunboyevlochimbek027@gmail.com](mailto:tursunboyevlochimbek027@gmail.com)*

**Аннотация:** *В изделии имеются валы с разным диаметром вала. Механизм дифференциальной передачи с рычагом переключения передач, используемый в автомобилях. Это передаточный механизм для кожанных полуфабрикатов, использование в механической обработке технологических машин, для развития этой области вносит большой вклад. Механизм трансмиссии отличается от предшественников, принцип работы и существенно отличающиеся технологические возможности. Роликовой машины линейной скорости в точке контакта даже при изменении расстояния между валами обеспечивает равенство и повышает качество перерабатываемого сырья [1, 2, 3, 4, 5, 6].*

**Ключевые слова:** *валковая машина, дифференциал, межосевое расстояние, зубчатое колесо, линейная скорость, передаточный механизм.*

Благодаря широкому применению достижений науки и техники в отраслях экономики, быстрое внедрение современных инновационных технологий в социальную и другие сферы. Достижение является важным условием быстрого развития Республики Узбекистан.

Все сферы общественной и государственной жизни бурно развиваются, реформы, призванные сделать нашу страну одним из лидеров мировой цивилизации, современные инновационные идеи, обеспечивающие быстрое и качественное продвижение на дороге, требует реализации на основе разработок и технологий.

При этом проведен анализ модернизации производства, необходима работа по диверсификации, увеличению ее размеров и расширению видов конкурентоспособной продукции на внутреннем и внешнем рынках показало, что оно не выполняется.

Первичная обработка зерновых культур – отжимная-моечная машина, умягчитель, рифленая дробилка и компактор, растяжитель-мягчитель для переработки полуфабрикатов. В процессе работы вальных машин расстояние между осями рабочих валов изменяется [7, 8, 9, 10, 11, 12].

Нормальная работа пар нарезных валов заключается в том, что один вал нарезан на другой вал, происходит в центре нарезки, где только рабочая нарезка синхронность вращения валов зависит от изменения их межосевого расстояния не должно быть [13, 14, 15, 16, 17].

Рабочие валы в настоящее время используются во многих валовых машинах, между ведущим и передаточным механизмами, когда изменяется расстояние между осями рабочих валов, рабочие валы не обеспечивают равенство линейной скорости точек контакта.

Чтобы преодолеть указанный недостаток, рабочие валы имеют разные диаметры механизмы передачи существующих катковых машин, у нас есть их межосевые расстояния несмотря на изменение, равенство линейных скоростей поверхностей этих рабочих валов Мы разработали механизм дифференциальной передачи с рычажным механизмом, который обеспечивает работу синхронность вращения валов несмотря на изменение расстояния между осями обеспечивает [18, 19, 20, 21, 22, 23].

Механизм, который мы предлагаем, относится к машиностроительной и легкой промышленности. Каток состоящий из двух рабочих валов разного диаметра с переменным расстоянием между осями и центром вращения, движущихся прямолинейно поступательно-поступательно могут быть использованы в технологических машинах.

Горнодобывающая, текстильная, машиностроительная, горнодобывающая, легкая промышленность, рабочий различного диаметра, используемый в металлургии и других отраслях промышленности. Центр вращения одного из валов прямой, возвратно-поступательный. Различные механизмы передачи в технологических машинах с подвижными валами применяемый. Эти механизмы передают вращательное движение от первого вала ко второму валу, используется при дарении [24, 25, 26, 27].

В частности, к выходным концам рабочих валов компрессионной машины ВОПМ-1800К. Передача, состоящая из двух шестерен, жестко закрепленных и взаимодействующих друг с другом используется механизм.

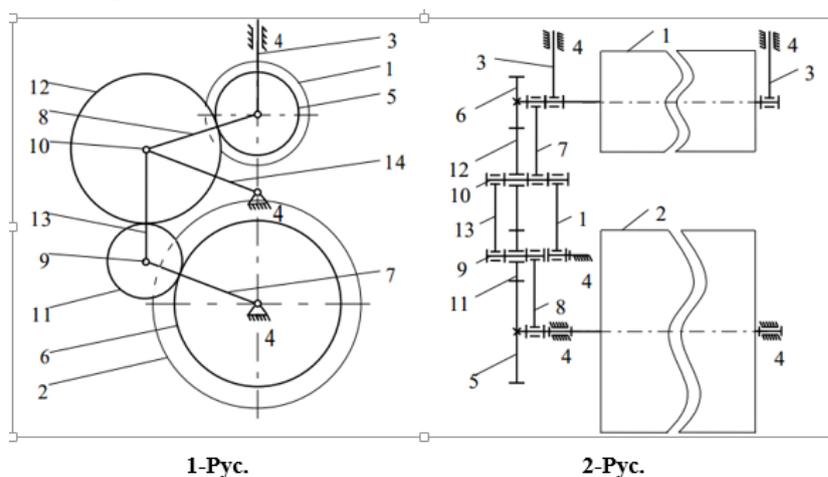
Такое сжатие зависит от толщины обрабатываемого в машинах материала. При этом меняется расстояние между осями рабочих валов, в результате появляется множество шестерен в некоторых случаях он выходит из строя. Это касается обрабатываемого материала, вызывая геометрическое проскальзывание между валами [28, 29, 30].

Аппарат для влажной подтяжки кожи — первый, способный вращаться вокруг своей оси, закреплен на основании с помощью второго, вращающегося вокруг своей оси и вертикального от рабочих валов с возможностью перемещения вперед и назад по направлению и четыре последовательных взаимодействия, два из которых закреплены на выходных концах рабочих валов закаленные, два других зажаты в

виде паразита, оси вращения у них взаимны и шарнирно соединен с выходными концами рабочих валов через рычаг ось вращения одного паразита через дополнительный рычаг представляет собой параллелограмм, шарнирно прикрепленный к опоре состоящий из шестерен, закрепленных в форме.

Недостатком такого передаточного механизма является то, что диаметры рабочих валов разные, при использовании в роликовых технологических машинах - к роликовой технологической машине не соответствует установленным технологическим требованиям.

Функция предлагаемого механизма передачи-рабочие валы технологические машины с валами разного диаметра вращение от ведущего вала к ведомому с учетом требований заключается в передаче движения с одинаковой линейной скоростью в точках контакта (рис. 1, 2).



Для машин с регулируемыми валами разного диаметра механизм дифференциальной передачи рычажный.

В соответствии с поставленной задачей структурируется задача: Различные роликовые станки. Увеличение соотношения диаметров рабочих валов механизму вращает ведущий и ведомый. Шестерни прямо пропорциональны соотношению диаметра и промежуточной шестерни. Рабочие стенки обратно пропорциональны соотношению диаметров глины. Обеспечивается линейная скорость точек контакта.

Предлагаемый механизм состоит из следующих ссылок:

Машина для прессования мокрой кожи состоит из двух прессующих рабочих валов 1 и 2. найденный Верхний рабочий вал 1 вращается вокруг своей оси и располагается вертикально с помощью 3 рычагов, имеет возможность поступательно-возвратного движения в направлении, а нижний рабочий вал 2, установлен на опоре 4 с возможностью вращения вокруг своей оси. 1 и 2 рабочие валы на выходных концах закреплены шестерни 5 и 6, а рычаги 7 и 8 шарнирно закреплены, установлены, рычаги 7 и 8, 9 и 10 являются опорами осей. 9 и 10 по осям. Промежуточные шестерни свободно установлены на осях 11 и 12. Промежуточная передача оси 11 и 12 колес кинематический связаны друг с другом с помощью рычага 13. Ось 10, установленная вплотную к верхнему рабочему валу 1, кинематический

поддерживается с помощью рычага 14. связанный. 7, 13 и 14 стороны вместе образуют односторонний параллелограмм (1,2 – рис).

Порядок работы предлагаемого трансмиссионного механизма:

Крутящий момент передается от ведомого рабочего вала (1) к ведомому рабочему валу (2), метод передается. Ведущая шестерня прикреплена к выходному концу приводного вала (1), от колеса (5) передается через промежуточные шестерни (11, 12) на ведомую шестерню (6), закрепленную на выходном конце рабочего вала (2). Четыре последовательно контактирующих шестерни (5, 6, 11, 12) взаимно через центры вращения, кинематический связаны с помощью рычагов (7, 8, 13, 14). Рычаг приводного вала (1) с помощью (3) поступательно-поступательного движения вдоль вертикальной оси.

При сравнении технического решения с прототипом ведущая и ведомая шестерни механизм дифференциала зубчатое-рычажный с колесами разного диаметра с учетом технологических требований, предъявляемых к роликовым технологическим машинам позволяет передавать вращательное движение в определенном соотношении и контакте скорость точек не меняется, то есть скорость точек контакта одинакова.

#### СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННОЙ ЛИТЕРАТУРЫ:

1. Смирнов Б. И., Кузнецов Г.К. Проектирование машин первичной обработки лубяных волокон. М.: Машиностроение 1967- 270 с. ил.
2. Azimov, T., Raximov, A., & Tursunboyev, L. (2023). SONLAR BILAN BELGILANGAN PROEKSIYALAR. Евразийский журнал академических исследований, 3(2 Part 3), 68-72.
3. Бурмистров А.Г. Машина и аппараты производства кожи и меха. М.:Колос.С.2006-384 с.
4. BOSCH Avtomobilsozlik bo'yicha spravochnik (nemis tilida). Fluent Deutschland GmbH 2007.
5. . Turayev S. et al. The importance of modern composite materials in the development of the automotive industry //Asian Journal of Multidimensional Research (AJMR). – 2021. – Т. 10. – №. 3. – С. 398-401.
6. Turaev S. A., Rakhmatov S. M. O. Introduction of innovative management in the system of passenger transportation and automated system of passenger transportation in passenger transportation //Asian Journal of Multidimensional Research. – 2022. – Т. 11. – №. 3. – С. 34-38.
7. Ahmadjonovich T. S. Aminboyev Abdulaziz Shukhratbek ogli. Light automobile steel wheel manufacturing technology //Asian Journal of Multidimesijnal Research. – С. 18-23.2022.

8. Turaev S. The role of polymer materials used in the development of automobile industry //Asian Journal of Multidimensional Research. – 2022. – Т. 11. – №. 5. – С. 284-288.
9. Тўраев Ш. А. Автомобилларда ишлатиладиган пластик деталларига қўйиладиган талаблар ва уларнинг механик хоссаларини тадқиқ қилиш. – 2022..
10. Тўраев Ш. А. Автомобиль втулкаларининг ҳар хил полимер материалларини ейилишини аниқлаш. – 2021.
11. Ahmadjonovich T. S. et al. THE ROLE OF COMPOSITE MATERIALS USED IN AUTOMOBILE DEVELOPMENT //Scientific Impulse. – 2022. – Т. 1. – №. 4. – С. 409-414.
12. Turaev S. A., Aminboyev A. S. O. Light automobile steel wheel manufacturing technology //Asian Journal of Multidimensional Research. – 2022. – Т. 11. – №. 3. – С. 25-30.
13. Ahmadjonovich, To'rayev Shoyadbek AVTOMOBILLARDA ISHLATILADIGAN YUQORI BOSIMLI GAZ BALLONLARIDA ISHLATILADIGAN KOMPOZITSION POLIMER MATERIALLAR TAXLILI. Ilmiy impuls, 2022/12/1 С-106-111.
14. Холматов У. С. ИССЛЕДОВАНИЯ МАТЕМАТИЧЕСКОЙ МОДЕЛИ ВОЛОКОННО-ОПТИЧЕСКОГО ДАТЧИКА ПРИ ПРОДОЛЬНОМ И ПОПЕРЕЧНОМ ПЕРЕМЕЩЕНИЯХ //НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКИЙ ЖУРНАЛ МАШИНОСТРОЕНИЕ. – 2022. – №. 1. – С. 78-85.
15. Kholmatov U. OPTIMIZATION OF MATHEMATICAL MODEL OF OPTOELECTRONIC DISCRETE DISPLACEMENT CONVERTER //SCIENTIFIC AND TECHNICAL JOURNAL MACHINE BUILDING. – 2022. – №. 2. – С. 74-82.
16. Kholmatov U. DETERMINATION OF THE MAIN CHARACTERISTICS OF OPTOELECTRONIC DISCRETE DISPLACEMENT TRANSDUCERS WITH HOLLOW AND FIBER FIBER //SCIENTIFIC AND TECHNICAL JOURNAL MACHINE BUILDING. – 2022. – №. 4. – С. 160-168.
17. Холматов У. С. Определение основных и статические характеристики оптоэлектронных дискретных преобразователей перемещений с полыми и волоконными светов //НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКИЙ ЖУРНАЛ МАШИНОСТРОЕНИЕ. – 2022. – №. 5. – С. 711-719.
18. Холматов У. С. Определение основных теории адаптивной идентификации для автоматизации многосвязных объектов //Namangan muhandislik texnologiya instituti ILMIIY-TEXNIKA JURNALI. – 2022. – №. 1/7. – С. 544-550.
19. Kholmatov U. Intelligent discrete systems for monitoring and control of the parameters of technological processes on the basis of fiber and hollow fiber //Monograph, Andijan. – 2022. – С. 1-132.
20. Шипулин Ю. Г., Холматов У. С. Интеллектуальные дискретные системы для контроля и управления параметрами технологических процессов на основе волоконных и полых световодов //Монография, Андижан. – 2018. – С. 1-140.
21. Холматов У. С. Анализ шумовых факторов в волоконных и полых оптических датчиках информационно-измерительных систем //Международной научно-

практической конференции на тему “Технология новых материалов: перспективы развития полимерных композиционных материалов, применяемых в машиностроении”. Андижан. – 2022. – С. 197-201.

22. Холматов У. С. СТАТИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ ОПТОЭЛЕКТРОННЫХ ДИСКРЕТНЫХ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЕЙ ДЛЯ АВТОМАТИЧЕСКОГО ИЗМЕРЕНИЯ ПЕРЕМЕЩЕНИЙ И РАЗМЕРОВ //НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКИЙ ЖУРНАЛ МАШИНОСТРОЕНИЕ. – 2023. – №. 2. – С. 190-201.

23. Zhumaev O. A. et al. PROBLEMS OF OPTOELECTRONIC TRANSDUCERS FOR GAS-MEASURING INSTALLATIONS DESIGN AND DEVELOPMENT //ВЕСТНИК. – С. 113.

24. Xolmatov U. S., Qobilova A. U., Akbarova M. U., Xolmatov S. U. ANDIJON VILOYATIDA VUJUDGA KELGAN YO‘L TRANSPORT HODISALARINI TASHLIL //Международной научно-практической конференции на тему “Технология новых материалов: перспективы развития полимерных композиционных материалов, применяемых в машиностроении”. Андижан. – 2022. – С. 191-196.

25. Xolmatov U., Xolmatov S. YO ‘L TRANSPORT HODISALARINI VUJUDGA KELISHIDA PIYODA VA PIYODA BOLALARNING O ‘RNI //Science and innovation in the education system. – 2022. – Т. 1. – №. 6. – С. 8-15.

26. Xolmatov U. S., Umid o‘g‘li X. S. YO ‘L TRANSPORT HODISALARINI VUJUDGA KELISHIDA “AVTOMOBIL-HAYDOVCHI-YO ‘L-PIYODA-MUHIT” TIZIMINING AHAMIYATI //Journal of new century innovations. – 2022. – Т. 10. – №. 2. – С. 19-26.

27. Икромов Н. А., Холматов У. С., ўғли Холматов С. У. ҲАЙДОВЧИЛАРНИНГ ИШ ТАЖРИБАСИНИ ЙЎЛ ТРАНСПОРТ ҲОДИСАСИГА ТАЪСИРИНИ ЎРГАНИШ //Journal of new century innovations. – 2022. – Т. 10. – №. 2. – С. 11-18.

28. Xolmatov U. S. et al. YO ‘L TRANSPORT HODISALARINI KELIB CHIQISHIGA SABABCHI BO ‘LUVCHI OMILLAR //Scientific Impulse. – 2022. – Т. 1. – №. 4. – С. 1129-1138.

29. Холматов У. С., ўғли Раимоҳунов Б. Б., ўғли Холматов С. У. ШАҲАР КЎЧАЛАРИНИНГ ТИРБАНД ҲУДУДЛАРИДАГИ СОДИР БЎЛАЁТГАН ЙЎЛ ТРАНСПОРТ ҲОДИСАЛАРИНИНГ ТАҲЛИЛИ //Новости образования: исследование в XXI веке. – 2022. – Т. 1. – №. 5. – С. 873-883.

30. Ikromov N. A. et al. SHAHAR KO ‘CHALARIDA TRANSPORT VOSITALARINING HARAKAT JADALLIGINI O ‘RGANISH //Новости образования: исследование в XXI веке. – 2022. – Т. 1. – №. 5. – С. 863-872.